

FONCTIONS AFFINES, DROITES ET SYSTÈMES

Ph DEPRESLE

26 juin 2015

Table des matières

1 Fonctions affines	2
1.1 Définition, Propriétés	2
1.2 Représentation graphique	2
1.3 Proportionnalité des accroissements	2
2 Équations de droites	2
2.1 Caractérisation analytique d'une droite	2
2.2 Vecteur directeur	3
2.3 Équation cartésienne d'une droite	3
2.4 Équation réduite d'une droite	3
3 Droites parallèles	4
4 Droites et système d'équations linéaires	4
4.1 Système linéaire	4
4.2 Système linéaire et droites	4
5 Les exercices	6
6 Les exercices corrigés	8

1 Fonctions affines

1.1 Définition, Propriétés

Définition 1. a et b étant deux réels

$f : x \mapsto ax + b$, est appelée fonction affine.

Sa courbe représentative est la droite d'équation $y = ax + b$.

Propriétés 1. Soit f une fonction affine définie sur \mathbb{R} par $f(x) = ax + b$.

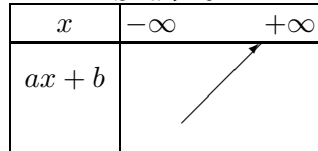
◇ Si $a > 0$, alors f est une fonction strictement croissante sur \mathbb{R} .

◇ Si $a = 0$, alors f est une fonction constante sur \mathbb{R} .

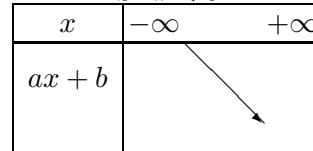
◇ Si $a < 0$, alors f est une fonction strictement décroissante sur \mathbb{R} .

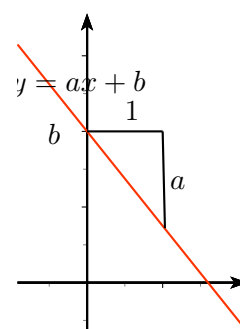
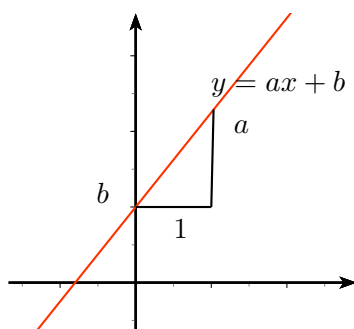
1.2 Représentation graphique

Si $a > 0$

x	$-\infty$	$+\infty$
$ax + b$		

Si $a < 0$

x	$-\infty$	$+\infty$
$ax + b$		



x	$-\infty$	$-\frac{b}{a}$	$+\infty$
$ax + b$	$-$	0	$+$

x	$-\infty$	$-\frac{b}{a}$	$+\infty$
$ax + b$	$+$	0	$-$

1.3 Proportionnalité des accroissements

Propriétés 2. Pour une fonction affine, l'accroissement de la fonction est proportionnel à l'accroissement de la variable.

Démonstration

Soit f la fonction affine définie sur \mathbb{R} par $f(x) = ax + b$.

Soient x_1 et x_2 deux nombres réels quelconques.

$$f(x_2) - f(x_1) = ax_2 + b - (ax_1 + b) = a(x_2 - x_1). \blacktriangle$$

2 Équations de droites

2.1 Caractérisation analytique d'une droite

Soient A et B deux points distincts du plan.

Le point M appartient à la droite (AB) si et seulement si les points A, B, M sont alignés, donc si et seulement si le vecteur \overrightarrow{AM} est colinéaire au vecteur \overrightarrow{AB} .

2.2 Vecteur directeur

Définition 2. Soit une droite (d) . On dit que le vecteur non nul \vec{u} est un vecteur directeur de la droite (d) si il existe deux points A et B de la droite (d) tels que $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$.

Propriétés 3. Soit A un point du plan et \vec{u} un vecteur non nul. Alors la droite passant par A et de vecteur directeur \vec{u} est l'ensemble des points M du plan tels que \overrightarrow{AM} et \vec{u} sont colinéaires.

2.3 Équation cartésienne d'une droite

On se place dans un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$ du plan.

Propriétés 4.

- Toute droite a une équation de la forme $ax + by + c = 0$, avec $(a, b) \neq (0, 0)$.
Une telle équation est appelée équation cartésienne de la droite.
- Réciproquement, si a, b et c sont trois réels tels que $(a, b) \neq (0, 0)$, alors l'ensemble des points $M(x, y)$ dont les coordonnées vérifient $ax + by + c = 0$ est une droite de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} -b \\ a \end{pmatrix}$.

2.4 Équation réduite d'une droite

Soit (d) une droite d'équation cartésienne $ax + by + c = 0$ avec $(a, b) \neq (0, 0)$.

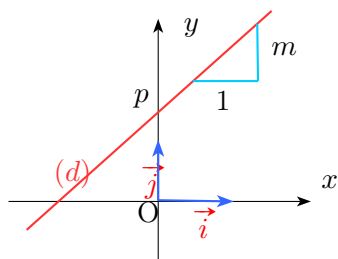
- Si $b \neq 0$ une équation de la droite (d) est : $y = mx + p$ où on a posé $m = -\frac{a}{b}$ et $p = -\frac{c}{b}$

L'équation $y = mx + p$ est appelée équation réduite de (d) .

m est appelé coefficient directeur de la droite.

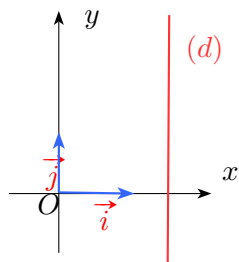
p est l'ordonnée à l'origine.

un vecteur directeur de (d) est $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ m \end{pmatrix}$.



- Si $b = 0$, alors $a \neq 0$. L'équation réduite de (d) est $x = p$ avec $p = -\frac{c}{a}$.

La droite (d) est parallèle à l'axe des ordonnées et \vec{j} est un vecteur directeur.



Propriétés 5. Si $A(x_A; y_A)$ et $B(x_B; y_B)$ deux points distincts d'une droite δ tels que $x_A \neq x_B$ alors la droite δ a pour coefficient directeur $a = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A}$

3 Droites parallèles

Propriétés 6. Soit (O, \vec{i}, \vec{j}) un repère du plan.

Soient δ et δ' deux droites non parallèles à l'axe des ordonnées.

δ et δ' sont parallèles si et seulement si elles ont le même coefficient directeur.

Démonstration

La droite δ a une équation de la forme $y = ax + b$.

La droite δ' a une équation de la forme $y = a'x + b'$.

Dire que les deux droites sont parallèles revient à dire que leur vecteur directeur sont colinéaires.

Soit que les vecteurs $\begin{pmatrix} 1 \\ a \end{pmatrix}$ et $\begin{pmatrix} 1 \\ a' \end{pmatrix}$ sont colinéaires, c'est à dire que $a = a'$.

4 Droites et système d'équations linéaires

4.1 Système linéaire

Définition 3. Soit S le système d'équations : $\begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases}$

où a, b, c, a', b', c' sont des nombres réels donnée et x et y sont deux variables réelles.

Résoudre le système (S) revient à trouver tous les couples réels $(x; y)$ vérifiant simultanément les deux équations du système.

4.2 Système linéaire et droites

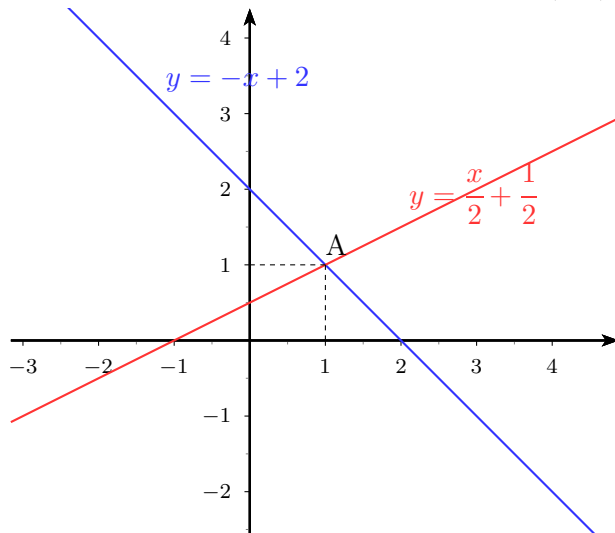
Exemple : Soit S le système d'équations : $\begin{cases} x + y = 2 \\ -x + 2y = 1 \end{cases}$

1. Résoudre algébriquement ce système.
2. Interpréter graphiquement.

$$1. \begin{cases} x + y = 2 \\ -x + 2y = 1 \end{cases} \left| \begin{array}{l} L_1 \\ L_2 \end{array} \right. \iff \begin{cases} x + y = 2 \\ 3y = 3 \end{cases} \left| \begin{array}{l} L_1 \\ L_1 + L_2 \rightarrow L_2 \end{array} \right. \iff \begin{cases} x + y = 2 \\ y = 1 \end{cases}$$

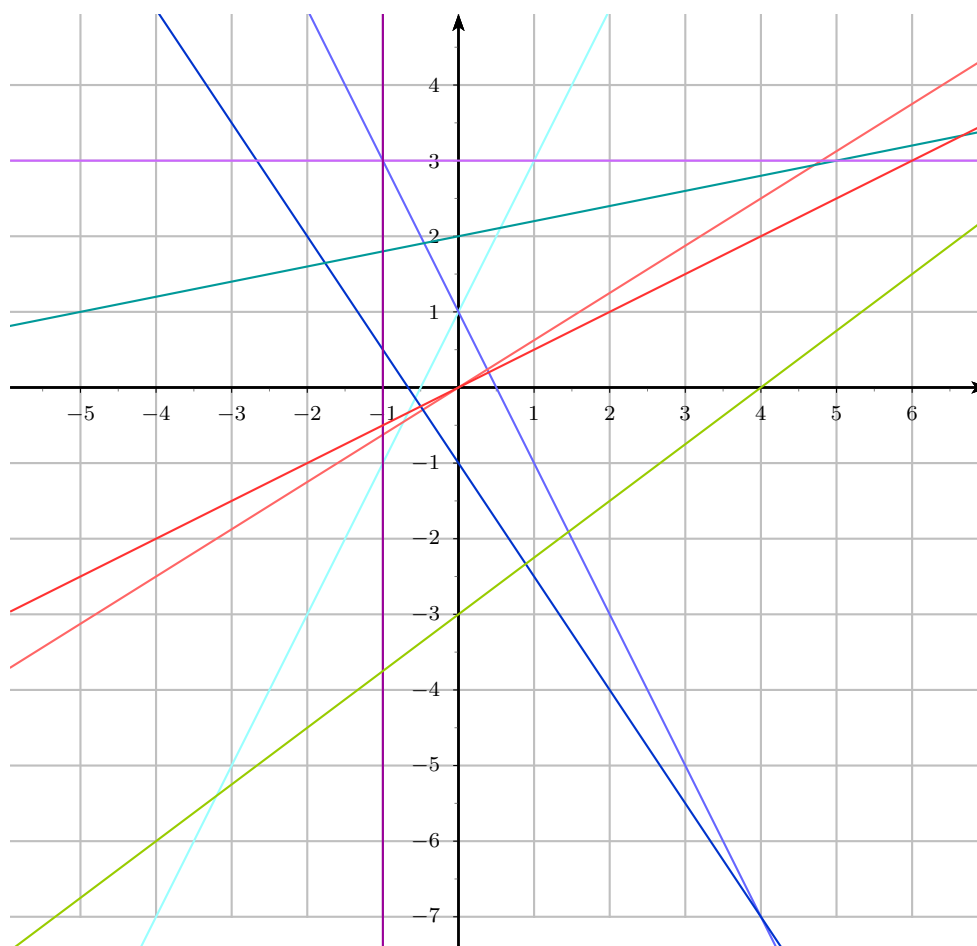
$$\text{Soit } \begin{cases} x = 1 \\ y = 1 \end{cases}$$

2. Soit δ la droite associée à $x + y = 2$ son équation est $y = -x + 2$. Soit δ' la droite associée à $-x + 2y = 1$ son équation est $y = \frac{1}{2}x + \frac{1}{2}$. On retrouve que les deux droites sont sécantes et ont pour point d'intersection le point $A(1, 1)$.



5 Les exercices

1. Dans le plan muni d'un repère $(O; \vec{i}, \vec{j})$ on considère les points $A(2; 5)$ et $B(3; 7)$.
 - (a) Déterminer une équation de la droite (AB) .
 - (b) Soit \mathcal{D} la droite d'équation $y = \frac{x}{2} + 4$
 - i. Déterminer un vecteur directeur de la droite \mathcal{D} .
 - ii. Montrer que les droites (AB) et \mathcal{D} sont sécantes.
 - iii. Calculer les coordonnées du point I intersection des droites (AB) et \mathcal{D} .
2. Lire les diverses équations de droite suivantes :



3. Le tableau de valeurs incomplet suivant est le tableau de valeurs d'une fonction affine f

x	-2	4	7	
$f(x)$	5	-4		10

- (a) Déterminer la fonction f .
- (b) Tracer la représentation graphique de f dans un repère orthonormé.
- (c) Donner, en justifiant, le sens de variation de f .
- (d) Recopier et compléter le tableau de valeurs

4. QCM

Questions	Réponses
1. Si la droite a pour équation $x = 5$ alors cette droite est	<input type="checkbox"/> parallèle à l'axe des abscisses <input type="checkbox"/> parallèles à l'axe des ordonnées <input type="checkbox"/> quelconque
2. Deux droites parallèles ont des vecteurs directeurs	<input type="checkbox"/> opposés <input type="checkbox"/> colinéaires <input type="checkbox"/> inverse
3. Si $A(2; -1)$ et $B(-2; 1)$ alors une équation de (AB) est	<input type="checkbox"/> $y = \frac{1}{2}x + 1$ <input type="checkbox"/> $y = 2x$ <input type="checkbox"/> $y = -\frac{1}{2}x$
4. Si $A(-2; -3)$ $B(2; 3)$ $C(6, 9)$ alors les coordonnées du centre de gravité sont	<input type="checkbox"/> $G(2; 3)$ <input type="checkbox"/> $G(3; 2)$ <input type="checkbox"/> $G(-2; 2)$

6 Les exercices corrigés

1. (a) Équation de la droite (AB) :

$x_A \neq x_B$ donc de la forme $y = ax + b$.

$$a = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{7 - 5}{3 - 2} = 2.$$

$(AB) : y = 2x + b$.

$A \in (AB)$ donc $5 = 2 \times 2 + b$ soit $b = 1$.

$(AB) : y = 2x + 1$.

- (b) Soit \mathcal{D} la droite d'équation $y = \frac{x}{2} + 4$.

i. Un vecteur directeur de \mathcal{D} est $\begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$

ii. le vecteur $\begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$ et $\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ ne sont pas colinéaires donc les droites ne sont pas parallèles.

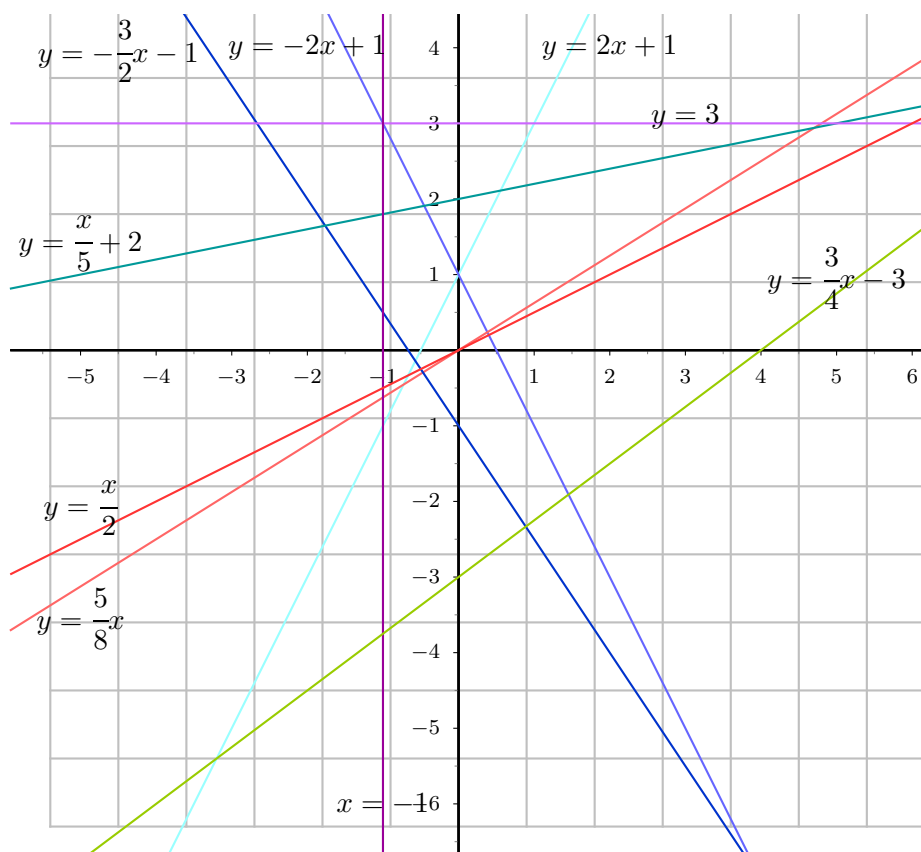
Conclusion : les droites (AB) et \mathcal{D} sont sécantes.

iii. Il faut résoudre le système :

$$\begin{cases} 2x - y = -1 \\ x - 2y = -8 \end{cases} \begin{matrix} L_1 \\ L_2 \end{matrix} \iff \begin{cases} 2x - y = -1 \\ 3y = 15 \end{matrix} \begin{matrix} L_1 \\ L_1 - 2L_2 \rightarrow L_2 \end{matrix} \iff \begin{cases} 2x - y = -1 \\ y = 5 \end{cases}$$

$$\text{Soit } \begin{cases} x = 2 \\ y = 5 \end{cases}$$

2. Les diverses équations des droites suivantes sont :



3. Le tableau de valeurs incomplet suivant est le tableau de valeurs d'une fonction affine f

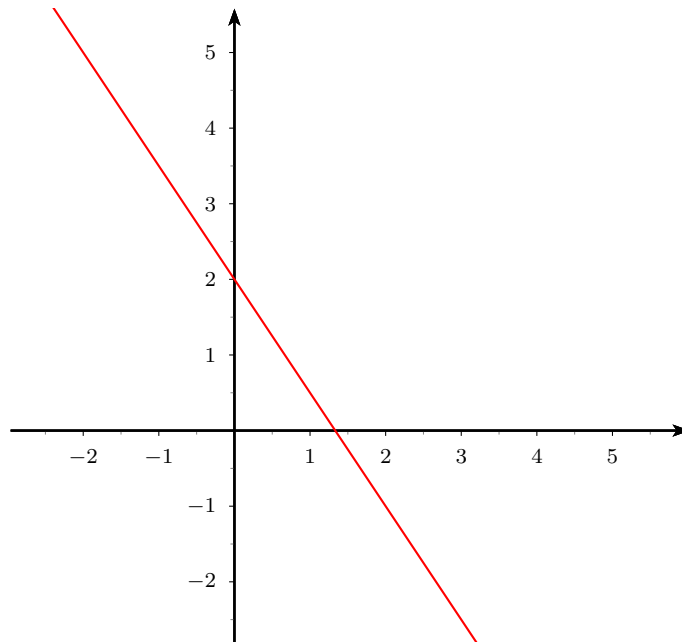
x	-2	4	7	
$f(x)$	5	-4		10

(a) La fonction f est une fonction affine donc $f(x) = ax + b$ et on a $f(-2) = 5$ et $f(4) = -4$.

On trouve $a = -\frac{3}{2}$ et $b = 2$.

On a donc $f(x) = -\frac{3}{2}x + 2$

(b) on obtient :



(c) Le coefficient de f est négatif donc la fonction f est décroissante, c'est ce que l'on voit sur le dessin.

(d) on doit calculer $f(7)$ et trouver l'antécédent de 10.

x	-2	4	7	$-\frac{16}{3}$
$f(x)$	5	-4	$-\frac{17}{2}$	10

4. QCM

Questions	Réponses
1. Si la droite a pour équation $x = 5$ alors cette droite est	<input type="checkbox"/> parallèle à l'axe des abscisses <input checked="" type="checkbox"/> parallèles à l'axe des ordonnées <input type="checkbox"/> quelconque
2. Deux droites parallèles ont des vecteurs directeurs	<input type="checkbox"/> opposés <input checked="" type="checkbox"/> colinéaires <input type="checkbox"/> inverse
3. Si $A(2; -1)$ et $B(-2; 1)$ alors une équation de (AB) est	<input type="checkbox"/> $y = \frac{1}{2}x + 1$ <input type="checkbox"/> $y = 2x$ <input checked="" type="checkbox"/> $y = -\frac{1}{2}x$
4. Si $A(-2; -3)$ $B(2; 3)$ $C(6, 9)$ alors les coordonnées du centre de gravité sont	<input checked="" type="checkbox"/> $G(2; 3)$ <input type="checkbox"/> $G(3; 2)$ <input type="checkbox"/> $G(-2; 2)$